



---

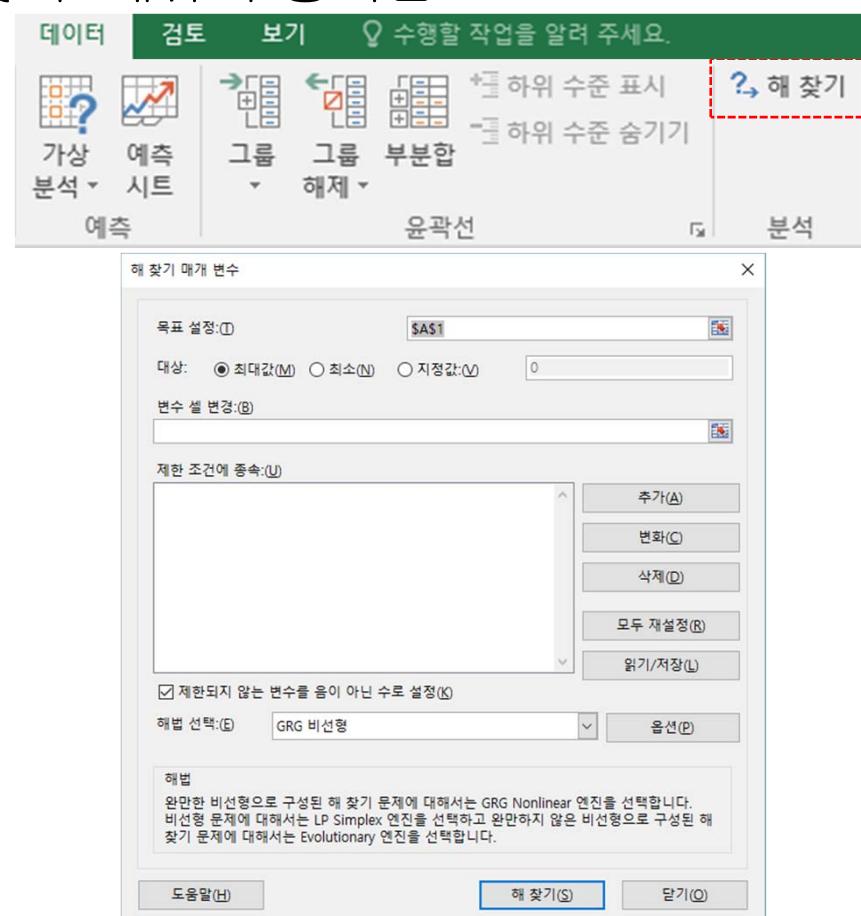
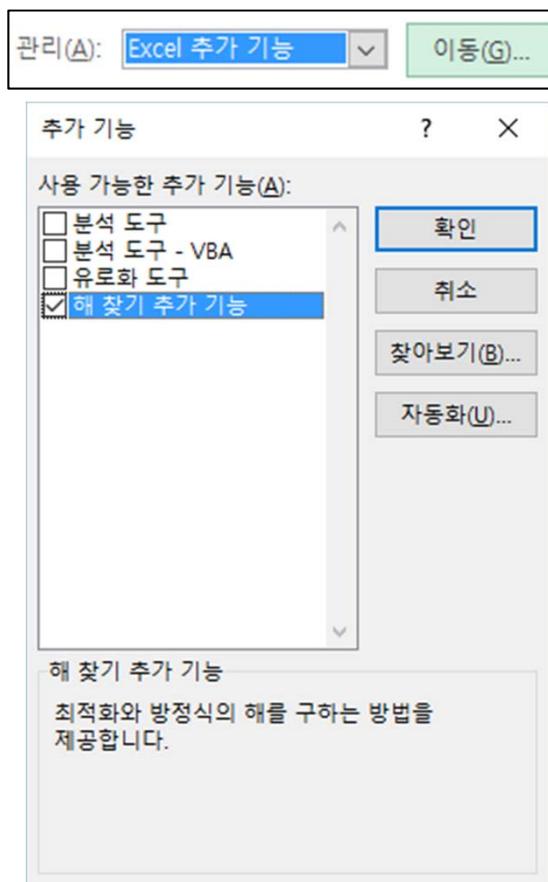
# Optimization Using Microsoft Excel “Solver”

Microsoft Office Excel 2016

Seungjae Min  
Department of Automotive Engineering  
Hanyang University

# 해 찾기 (Solver) 설치

- “옵션 → 추가기능” 메뉴를 선택하여 “해 찾기 추가 기능”을 선택
- “데이터 → 분석” 메뉴에 “해 찾기” 메뉴가 등록됨



# Algorithm (Microsoft Excel 도움말 참조)

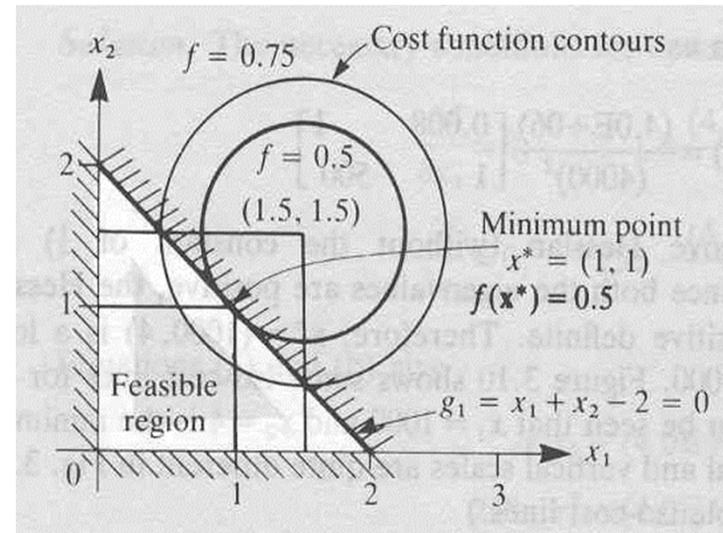
---

- Nonlinear Problems
  - Microsoft Excel 해 찾기에는 Leon Lasdon(Austin의 Texas대학)과 Allan Waren(Cleveland 주립 대학)이 개발한 비선형 최적 코드 Generalized Reduced Gradient(GRG2)가 사용됩니다.
- Linear Problems
  - 선형과 정수 문제는 변수 경계를 사용하는 간단한 방법(Simplex Method)과 John Watson과 Dan Fylstra(Frontline Systems, Inc)가 개발한 분기와 경계법(Branch and Bound Method)이 사용됩니다.
- Non-smooth Problems
  - Frontline Systems에서 개발한 다양한 genetic algorithm과 local search 기법을 포함한 Evolutionary Solving Method가 사용됩니다.
- 해 찾기에 사용되는 내부 해결 과정에 대한 자세한 정보
  - Frontline Systems, Inc.  
P.O. Box 4288  
Incline Village, NV 89450-4288  
(775) 831-0300, [info@solver.com](mailto:info@solver.com), <http://www.solver.com>

# 데이터 → 해 찾기(Solver)

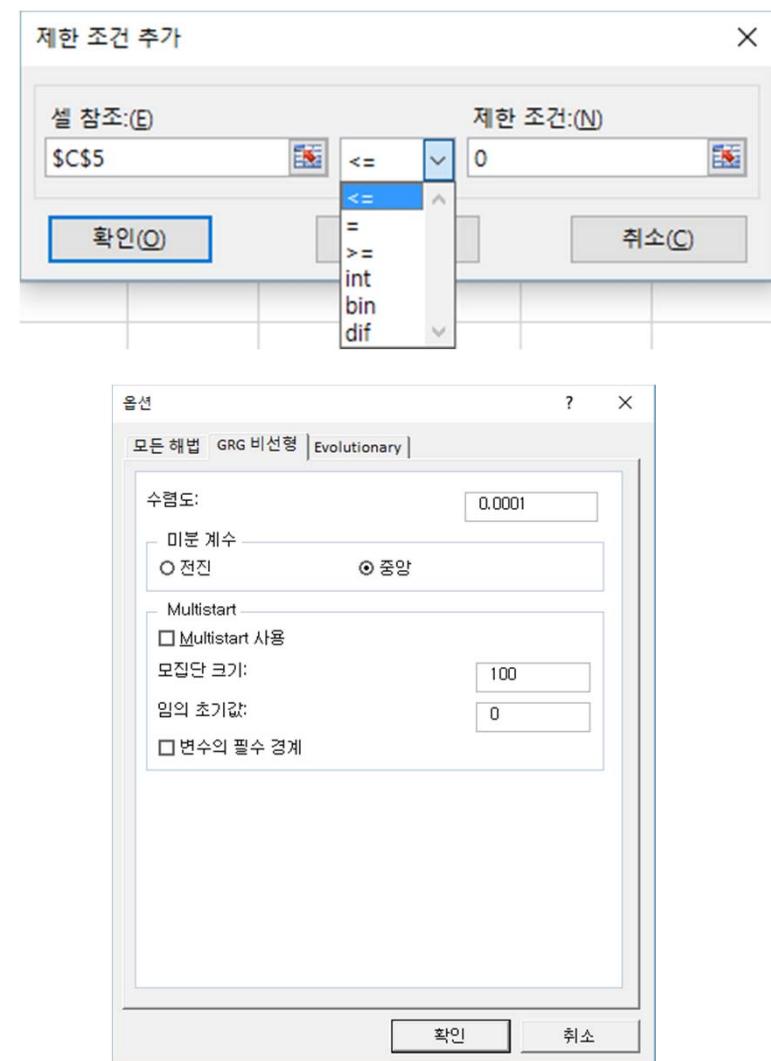
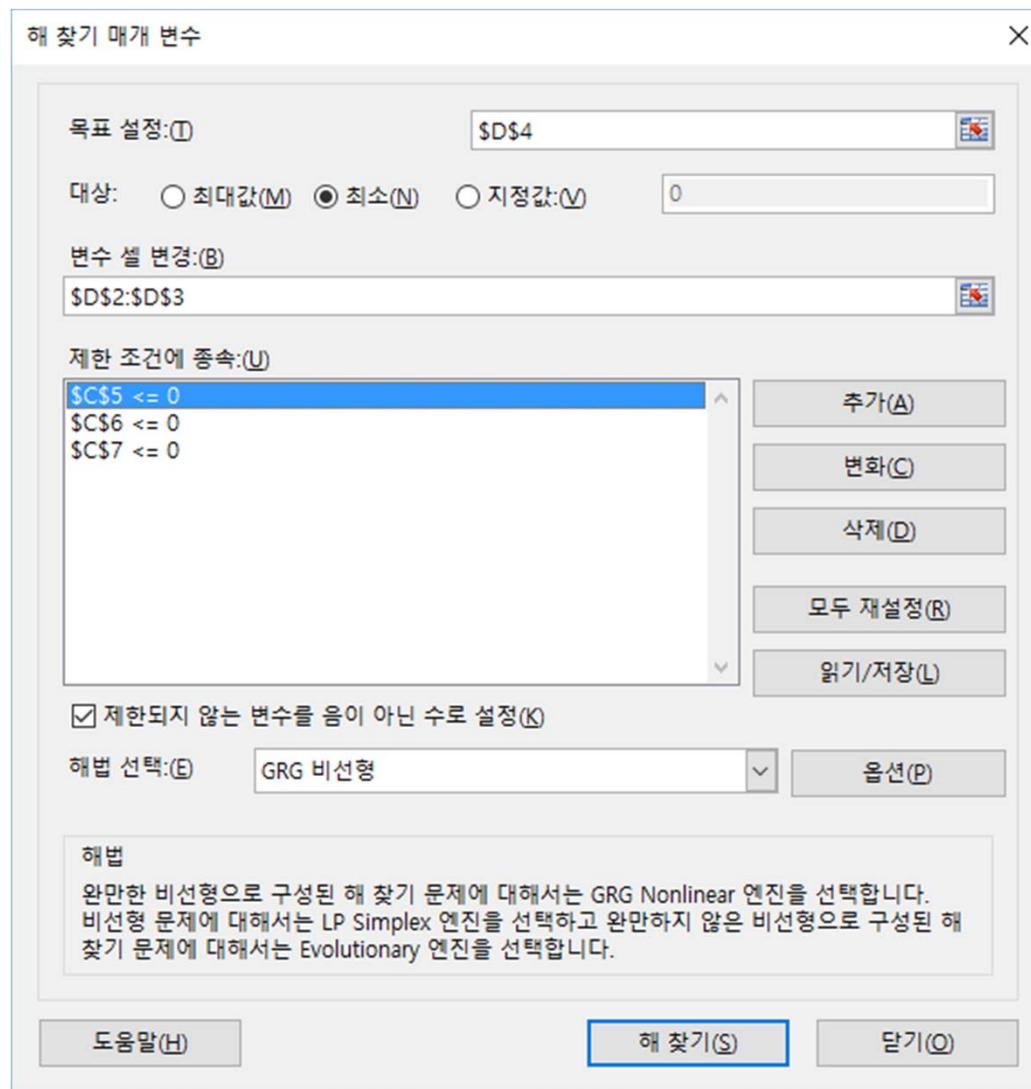
- 예제

Minimize  $f(\mathbf{x}) = (x_1 - 1.5)^2 + (x_2 - 1.5)^2$   
subject to  $g_1(\mathbf{x}) = x_1 + x_2 - 2 \leq 0$   
 $g_2(\mathbf{x}) = -x_1 \leq 0$   
 $g_3(\mathbf{x}) = -x_2 \leq 0$



	A	B	C	D
1			initial	optimum
2	design variables	x1	0	
3		x2	0	
4	objective function	f	= (C2-1.5)^2 + (C3-1.5)^2	
5	constraints	g1	= C2 + C3 - 2	
6		g2	= -C2	
7		g3	= -C3	

# 최적설계문제 설정



# Some Common Sources of Problems

---

- Time or iteration limit was reached
- Precision is too large
- Convergence to the solution is too slow
- Model is poorly scaled
- Choice of initial solution is inadequate
- Solution was affected by limitations on finite precision computer arithmetic
- Solution is right and your expectation is wrong

# Solver Options

해법 선택:(E) GRG 비선형 옵션(P)

해법 GRG 비선형  
단순 LP  
Evolutionary

완만한 비선형으로 구성된 해 찾기 문제에 대해서는 GRG Nonlinear 엔진을 선택합니다.  
비선형 문제에 대해서는 LP Simplex 엔진을 선택하고 완만하지 않은 비선형으로 구성된 해 찾기 문제에 대해서는 Evolutionary 엔진을 선택합니다.

모든 해법 | GRG 비선형 | Evolutionary |

제한 조건 정밀도: 0.000001  
 단위 자동 설정 사용  
 반복 계산 결과 표시  
정수 제한 조건으로 해 찾기  
 정수 제한 조건 무시  
정수 최적화 비율(%): 1  
제한 조건 해 찾기  
최대 시간(초):  
반복 횟수:  
Evolutionary 및 정수 제한 조건:  
최대 부분 문제:  
최대 최적 해:

모든 해법 | GRG 비선형 | Evolutionary |

수렴도: 0.0001  
미분 계수  
 전진  중앙  
Multistart  
 Multistart 사용  
모집단 크기: 100  
임의 초기값: 0  
 변수의 필수 경계

모든 해법 | GRG 비선형 | Evolutionary |

수렴도: 0.0001  
변이율: 0.075  
모집단 크기: 100  
임의 초기값: 0  
개선을 포함하지 않는 최대 시간: 30  
 변수의 필수 경계

# 해 찾기 옵션 (1)

---

- 제한되지 않은 변수를 음이 아닌 수로 설정
  - 제한 조건 추가 대화 상자의 제한 조건 상자에 하한값을 설정하지 않은 모든 변경 가능한 셀의 하한값을 0으로 가정
- 정밀도: 0과 1 사이의 소수
  - 제한 조건 셀 값이 목표와 일치하는지, 상한이나 하한값을 만족시키는지 값의 정밀도를 제어, 0.0001이 0.01보다 정밀도가 높음
- 단위 자동 설정
  - 입력값과 출력값의 크기가 많이 다를 때(예, 수백 만 달러의 투자액으로 수익율을 최대화) 이 옵션을 선택
- 반복 계산 결과 표시
  - 해 찾기의 중간 과정을 표시
- 최대 계산 시간
  - 문제를 해결하는 데 걸리는 시간을 제한
- 최대 계산 횟수
  - 계산 횟수를 제한하여 문제를 해결하는 데 걸리는 시간을 제한

# 해 찾기 옵션 (2)

---

- 정수 최적화 비율: [정수 제한 조건이 있는 문제]
  - 목표 셀에 대해 허용되는 참인 최적 해와의 차이의 비율(백분율), 허용 한도가 높을 수록 해결 속도가 빠름
- 수렴도: 0과 1 사이의 소수 [비선형문제]
  - 마지막 5개의 반복 계산에 대해 목표 셀에서 바꾼 값이 수렴도 상자에 지정한 숫자보다 작으면 해 찾기가 중단, 수렴도 값이 작을수록 해를 찾는 시간이 오래 걸림
- 미분 계수: 목적 함수와 제한 조건 함수의 편미분 계수를 추정할 때 차이를 지정
  - 전진: 제한 조건 값이 완만하게 변하는 문제에 사용
  - 중앙: 한계 가까이에서 제한 조건이 급격히 변하는 문제에 사용, 더 많은 계산을 해야 하지만 해를 개선할 수 없다는 메시지가 나타날 때 사용
- Multistart 사용: 전역최적해를 얻기 위해 다수 포인트에서 최적화 수행
  - 모집단 크기: 최적화를 수행할 포인트 개수 (최소값 10, 최대값 200)
  - 임의 초기값: 최적화의 초기값 설정 (설정하지 않은 경우 임의값 선택)

## 해 찾기 옵션 (3)

---

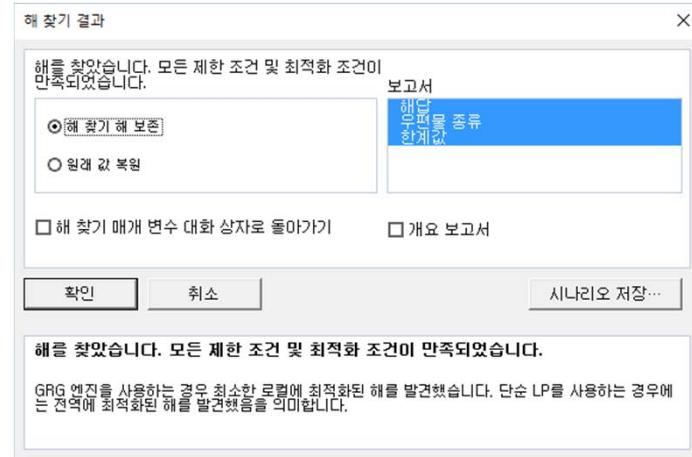
- **변이율:** 0과 1 사이의 소수
  - Generation이 진행됨에 따라 변이가 진행될 확률
- **모집단 크기:** 10과 200 사이의 정수
  - Generation이 진행될 포인트 개수
- **임의 초기값:** 0과 1 사이의 실수
  - Generation의 초기 수행 위치(초기값)
- **개선을 포함하지 않는 최대 시간**
  - 최적화 과정에서 목적 함수의 개선이 없을 시 수렴할 최소 시간

# 보고서 (1)

---

- **해답**
  - 목표 셀과 변경할 셀을 원래 값과 최종 결과값, 제한 조건 및 제한 조건에 대한 정보로 나타냅니다.
- **민감도**
  - 해 찾기 모델 설정 대화 상자의 목표 셀 상자에 있는 수식이나 제한 조건을 바꾸면 해가 어떻게 변하는지에 대한 정보를 나타냅니다.
  - 정수 제한 조건이 있는 모델이면 이 보고서를 만들 수 없습니다.
  - 비선형 모델에 대한 보고서에는 한계 기울기와 라그랑지(Lagrange) 승수 가 제공되며
  - 선형 모델에 대한 보고서에는 한계 비용, 잠재 가격, 허용 증가값과 감소값 이 있는 목표 셀 계수, 제한 조건의 오른쪽 범위 등이 나타납니다.
- **한계값**
  - 목표 셀과 변경할 셀의 값을 상한값, 하한값, 목표값 등과 함께 나열합니다.
  - 정수 제한 조건이 있는 모델이면 이 보고서를 만들 수 없습니다.
  - 하한값은 변경할 다른 모든 셀을 고정해도 제한 조건을 만족할 때 셀이 가질 수 있는 가장 작은 값이고 상한값은 가장 큰 값입니다.

# 보고서 (2)



Microsoft Excel 16.0 해답 보고서

워크시트 이름: [통합 문서1]Sheet1

보고서 작성일: 2017-09-29 오후 8:49:27

결과: 해를 찾았습니다. 모든 제한 조건 및 최적화 조건이 만족되었습니다.

#### 해 찾기 옵션

엔진: GRG 비선형

해 찾는 시간: 2.75 초.

반복 횟수: 2 부분 문제: 0

#### 목표 셀

셀	이름	계산 전의 값	계산 값
\$D\$4	f optimum	4.5	0.5

#### 변수 셀

셀	이름	계산 전의 값	계산 값	정수
\$D\$2	x1 optimum	0	1	Contin
\$D\$3	x2 optimum	0	1	Contin

#### 제한 조건

셀	이름	설의 값	수식	상태	조건과의 차
\$D\$5	g1 optimum	0	\$D\$5 <= 0	만족	0
\$D\$6	g2 optimum	-1	\$D\$6 <= 0	부분적 만족	1
\$D\$7	g3 optimum	-1	\$D\$7 <= 0	부분적 만족	1

	A	B	C	D
1			initial	optimum
2	design variables	x1	0	1
3		x2	0	1
4	objective function	f	4.5	0.5
5	constraints	g1	-2	0
6		g2	0	-1
7		g3	0	-1

Microsoft Excel 16.0 민감도 보고서

워크시트 이름: [통합 문서1]Sheet1

보고서 작성일: 2017-09-29 오후 8:49:27

Microsoft Excel 16.0 한계값 보고서

워크시트 이름: [통합 문서1]Sheet1

보고서 작성일: 2017-09-29 오후 8:49:27

#### 변수 셀

셀	이름	계산 값	한계 기울기
\$D\$2	x1 optimum	1	0
\$D\$3	x2 optimum	1	0

#### 목표 셀

셀	이름	값
\$D\$4	f optimum	1

#### 제한 조건

셀	이름	계산 값	라그랑지 승수
\$D\$5	g1 optimum	0	-1
\$D\$6	g2 optimum	-1	0
\$D\$7	g3 optimum	-1	0

#### 변수

셀	이름	값
\$D\$2	x1 op	1
\$D\$3	x2 op	1

#### 하한값

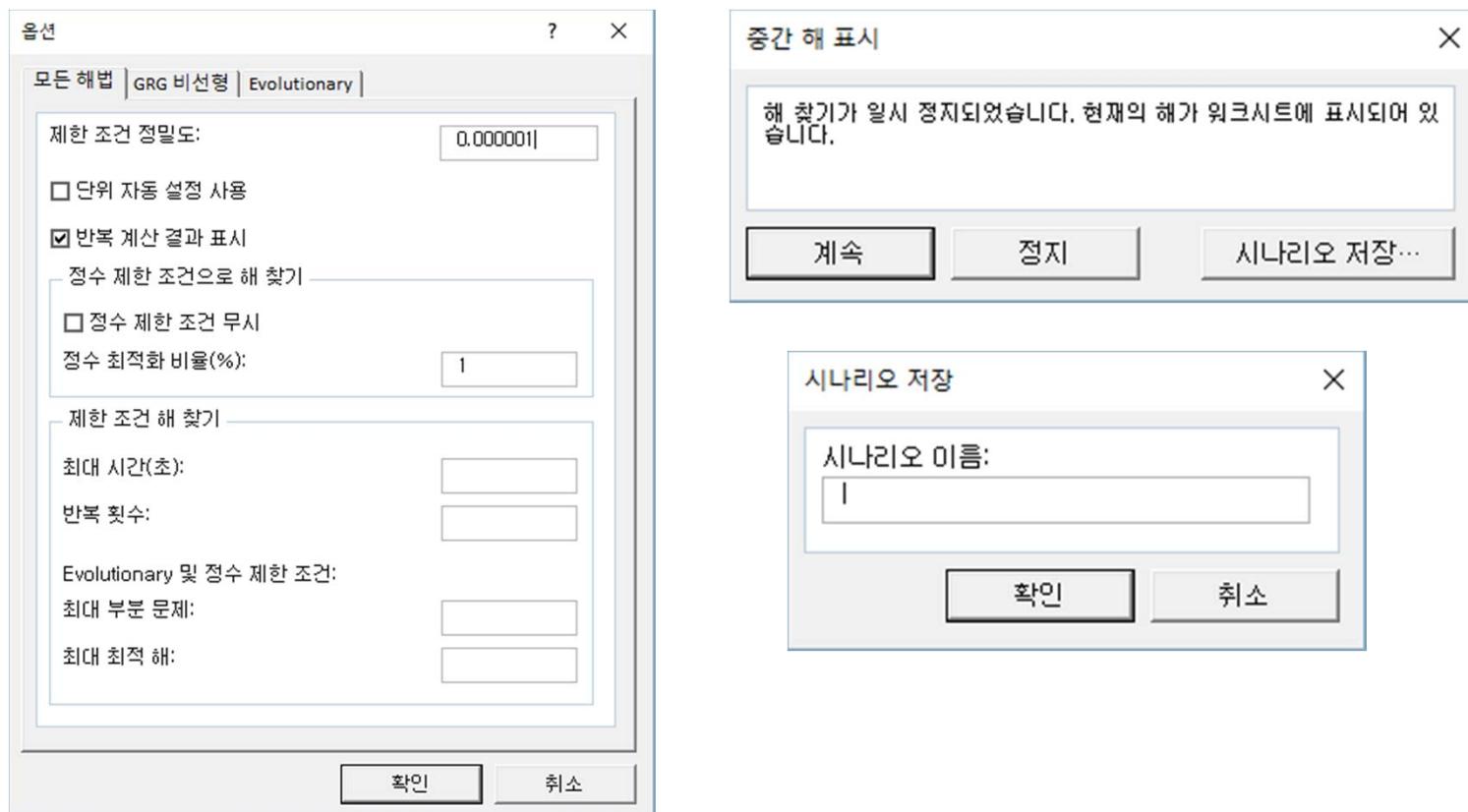
목표 셀	결과
\$D\$4 op	2.5
\$D\$4 op	2.5

#### 상한값

목표 셀	결과
\$D\$4 op	0.5
\$D\$4 op	0.5

# 중간결과 보기

- 설계변수 및 목적함수 값의 수렴상황을 저장
- 매 iteration을 시나리오로 저장한 후, 도구 > 시나리오를 통하여 요약시트 생성



# 시나리오: 최적화 과정 확인

- “데이터 → 예측” 메뉴에서 “가상 분석 → 시나리오 관리자” 이용



The screenshot shows the Microsoft Excel ribbon with the 'Data' tab selected. The 'Scenarios' icon is highlighted, and a dropdown menu is open, showing options like 'Scenario Manager...', 'Find Goal...', and 'Data Table...'. The 'Scenario Manager...' option is currently selected.

**시나리오 관리자**

시나리오(C):

- sc1
- sc2
- sc3

변경 셀: \$D\$2:\$D\$3

설명:

만든 사람 YS12345 날짜 9/29/2017  
수정한 사람 YS12345 날짜 2017-09-29

표시(S) 닫기

**시나리오 요약**

보고서 종류

시나리오 요약(S)

시나리오 피벗 테이블 보고서(P)

결과 셀(R):

D4,D5,D6,D7

확인 취소

**시나리오 요약**

	현재 값:	s1	sc2	sc3
변경 셀:	\$D\$2	1	0	1
	\$D\$3	1	0	1
결과 셀:	\$D\$4	0.5	4.5	0.5
	\$D\$5	0	-2	0
	\$D\$6	-1	0	-1
	\$D\$7	-1	0	-1

참고: 현재 값 열은 시나리오 요약 보고서가 작성될 때의  
변경 셀 값을 나타냅니다. 각 시나리오의 변경 셀들은  
회색으로 표시됩니다.

# Test Problems: Unconstrained (1)

---

- A quadratic function:  $f(x_1, x_2) = (x_1 + 2x_2 - 7)^2 + (2x_1 + x_2 - 5)^2$   
 $x^{(0)} = [0 \ 0]^T, \langle x^* = [1 \ 3]^T \rangle$
- Rosenbrock's parabolic valley:  $f(x_1, x_2) = 100(x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2$   
 $x^{(0)} = [-1.2 \ 1.0]^T, \langle x^* = [1 \ 1]^T \rangle$
- Beal's function:  $f(x_1, x_2) = [1.5 - x_1(1 - x_2)]^2 + [2.25 - x_1(1 - x_2^2)]^2 + [2.625 - x_1(1 - x_2^3)]^2$   
 $x^{(0)} = [1 \ 1]^T, \langle x^* = [3 \ 0.5]^T \rangle$
- Powell's quartic function:  
$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 + 10x_2)^2 + 5(x_3 - x_4)^2 + (x_2 - 2x_3)^4 + 10(x_1 - x_4)^4$$
$$x^{(0)} = [3 \ -1 \ 0 \ 1]^T, \langle x^* = [0 \ 0 \ 0 \ 0]^T \rangle$$

# Test Problems: Unconstrained (2)

---

- Wood's function:

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = \left[ 10(x_2 - x_1^2) \right]^2 + (1 - x_1)^2 + 90(x_4 - x_3^2)^2 + (1 - x_3)^2 + 10(x_2 + x_4 - 2)^2 + 0.1(x_2 - x_4)$$

$$x^{(0)} = [-3 \ -1 \ -3 \ -1]^T, \langle x^* = [1 \ 1 \ 1 \ 1]^T \rangle$$

- Freudenstein and Roth function:

$$f(x_1, x_2) = \left\{ -13 + x_1 + [(5 - x_2)x_2 - 2]x_2 \right\}^2 + \left\{ -29 + x_1 + [(x_1 + 1)x_2 - 14]x_2 \right\}^2$$

$$x^{(0)} = [0.5 \ -2]^T, \langle x^* = [5 \ 4]^T \rangle$$

- A nonlinear function of three variables:

$$f(x_1, x_2, x_3) = \frac{1}{1 + (x_1 - x_2)^2} + \sin\left(\frac{1}{2}\pi x_2 x_3\right) + \exp\left[-\left(\frac{x_1 + x_3}{x_2} - 2\right)^2\right]$$

$$x^{(0)} = [0 \ 1 \ 2]^T, \langle x^* = [1 \ 1 \ 1]^T \rangle$$

# Test Problems: Unconstrained (3)

---

- Fletcher and Powell's helical valley:

$$f(x_1, x_2, x_3) = 100 \left\{ \left[ x_3 - 10\theta(x_1, x_2) \right]^2 + \left[ \sqrt{x_1^2 + x_2^2} - 1 \right]^2 \right\} + x_3^2$$

where  $2\pi\theta(x_1, x_2) = \begin{cases} \arctan \frac{x_2}{x_1} & \text{if } x_1 > 0 \\ \pi + \arctan \frac{x_2}{x_1} & \text{if } x_1 < 0 \end{cases}$

$$x^{(0)} = [-1 \ 0 \ 0]^T, \langle x^* = [1 \ 0 \ 0]^T \rangle$$

- Powell's badly scaled function:

$$f(x_1, x_2) = (10000x_1x_2 - 1)^2 + [\exp(-x_1) + \exp(-x_2) - 1.0001]^2$$

$$x^{(0)} = [0 \ 1]^T, \langle x^* = [1.098 \times 10^{-5} \ 9.106]^T \rangle$$

- Brown's badly scaled function:

$$f(x_1, x_2) = (x_1 - 10^6)^2 + (x_2 - 2 \times 10^{-6})^2 + (x_1x_2 - 2)^2$$

$$x^{(0)} = [1 \ 1]^T, \langle x^* = [10^6 \ 2 \times 10^{-6}]^T \rangle$$

# Test Problems: Constrained (1)

---

- Rosen-Suzuki

$$\text{Minimize } f = x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 - x_4^2 - 5x_1 - 5x_2 - 21x_3 + 7x_4 + 100$$

$$\text{subject to } g_1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_1 - x_2 + x_3 - x_4 - 8 \leq 0$$

$$g_2 = x_1^2 + 2x_2^2 + x_3^2 + 2x_4^2 - x_1 - x_4 - 10 \leq 0$$

$$g_3 = 2x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1 - x_2 - x_4 - 5 \leq 0$$

$$-100 \leq x_i \leq 100$$

$$x^{(0)} = (0, 0, 0, 0)$$

$$x^* = (-0.18, 0.93, 1.86, -1.16), f^* = +53.7, \text{activeset} = \{1, 3\}$$

# Test Problems: Constrained (2)

---

- Betts, J.T., An accelerated Multiplier Method for Nonlinear Programming, *J. of Optimization Theory and Applications*, Vol.2, No.2, Feb. 1977

$$\text{Minimize } f = (x_1 - 1)^2 + (x_1 - x_2)^2 + (x_3 - 1)^2 + (x_4 - 1)^4 + (x_5 - 1)^6$$

$$\text{subject to } h_1 = x_4 x_1^2 + \sin(x_4 - x_5) - 2\sqrt{2} = 0$$

$$h_2 = x_2 + x_3^4 x_4^2 - 8 - \sqrt{2} = 0$$

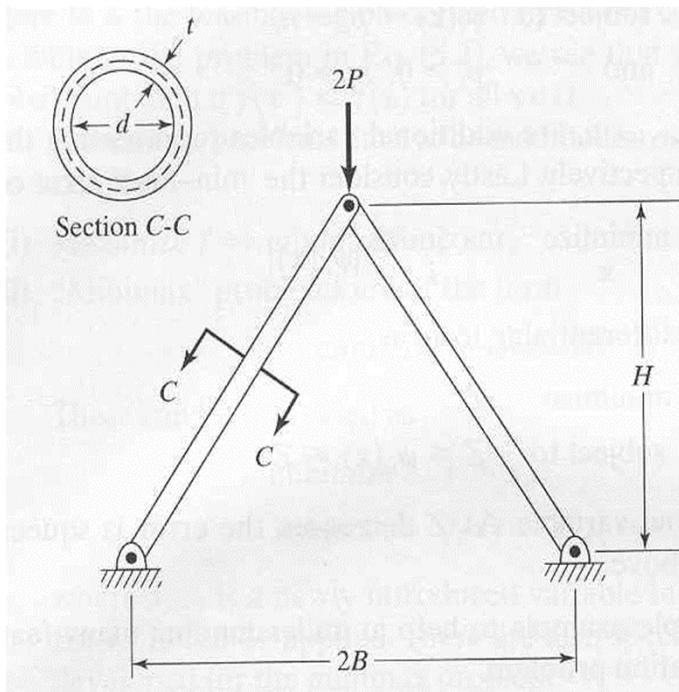
$$-10 \leq x_i \leq 10$$

$$x^{(0)} = (0, 0, 0, 0, 0)$$

$$x^* = (1.166, 1.182, 1.380, 1.506, 0.610), f^* = 0.24$$

# Example: Two-bar planar truss design

- The members are thin-walled tubes of steel, pinned together at the point F where a downward load of magnitude  $2P$  is applied as shown. We will assume that the wall thickness of the tube is fixed at some value  $t$  and that the half-span is fixed at some value  $B$ . The design problems is to select  $d =$  the mean diameter of the tube, and  $H =$  height of the truss.

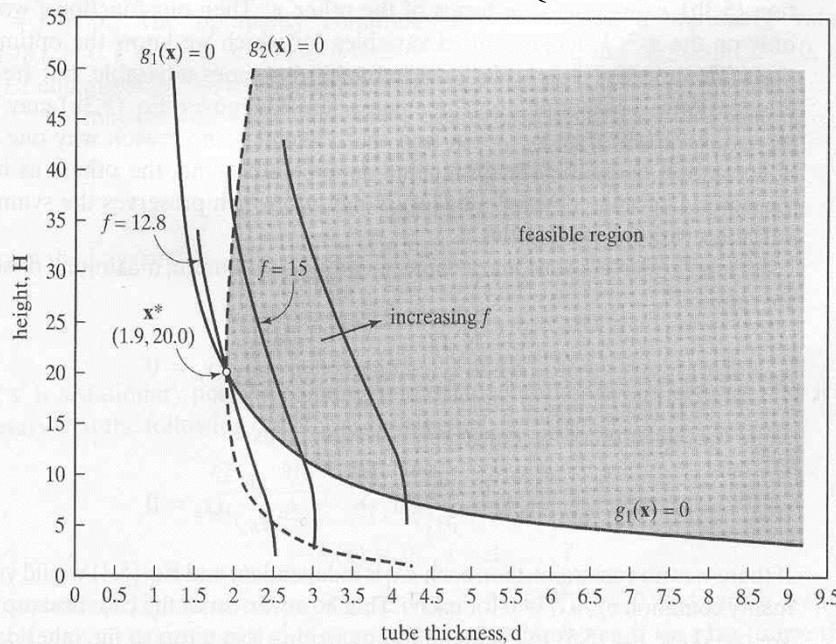


$$\begin{aligned}\rho &= 0.3 \text{ lb/in}^3 \\ P &= 33,000 \text{ lb} \\ B &= 30 \text{ in} \\ t &= 0.1 \text{ in} \\ E &= 30 \times 10^6 \text{ psi} \\ \sigma_a &= 100,000 \text{ psi}\end{aligned}$$

# Formulation & Graphical Solution

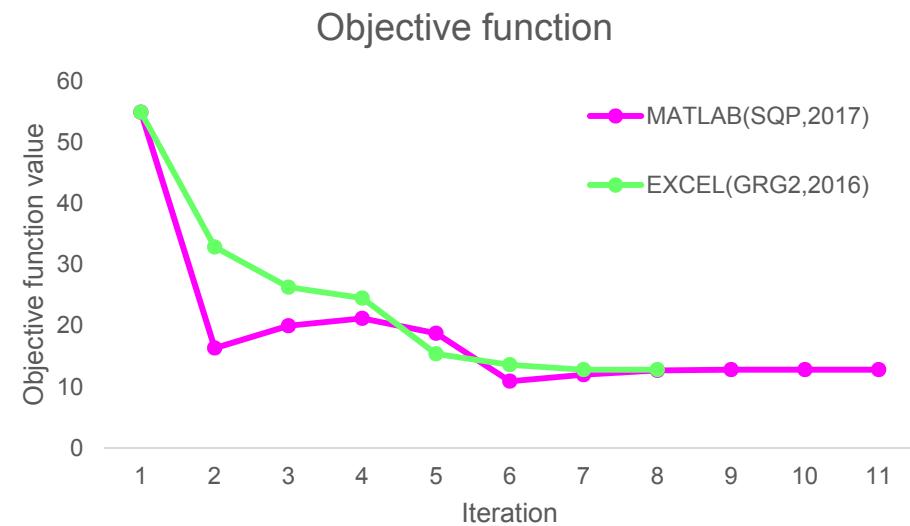
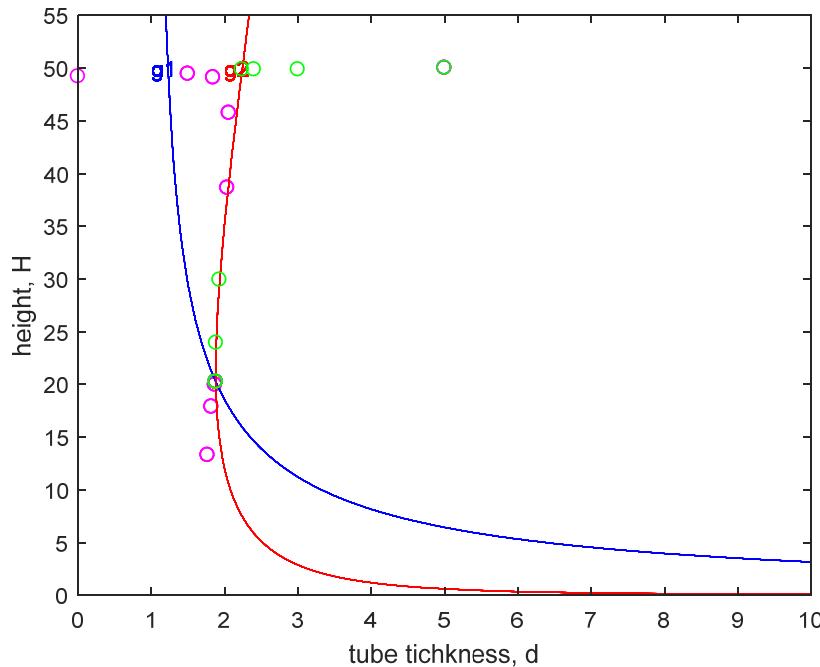
$$\begin{aligned}
 & \underset{H,d}{\text{minimize}} \text{ weight} \\
 & \text{subject to } \sigma \leq \sigma_a \\
 & \quad \sigma \leq \sigma_{cr} \\
 & \quad H \geq 0 \\
 & \quad d \geq 0
 \end{aligned}
 \quad \xrightarrow{\sigma = \frac{P(B^2 + H^2)^{1/2}}{\pi t}, \sigma_{cr} = \frac{\pi^2 E(d^2 + t^2)}{8(B^2 + H^2)}}$$

$$\begin{aligned}
 & \underset{H,d}{\text{minimize}} f = 2\rho\pi d t (B^2 + H^2)^{1/2} \\
 & \text{subject to } \frac{P(B^2 + H^2)^{1/2}}{\sigma_a \pi t H d} - 1 \leq 0 \\
 & \quad \frac{8P(B^2 + H^2)^{3/2}}{\pi^3 E t H d (d^2 + t^2)} - 1 \leq 0 \\
 & \quad H \geq 0, d \geq 0
 \end{aligned}$$



# Convergence History (1)

- Starting from a feasible initial design point (5, 50)



# Convergence History (2)

- Starting from an infeasible initial design point (0.1, 5.0)

